

КОЭФФИЦИЕНТНАЯ ОБРАТНАЯ ЗАДАЧА ДЛЯ УРАВНЕНИЯ В ЧАСТНЫХ ПРОИЗВОДНЫХ ВТОРОГО ПОРЯДКА ГИПЕРБОЛИЧЕСКОГО ТИПА

<https://doi.org/10.5281/zenodo.11126453>

Каримов Шахобиддин Туйчибоевич

Профессор кафедры прикладной математики и информатики

Ферганского государственного университета

shaxkarimov@gmail.com

Юлдашева Ёкутхон Носировна

Магистр 2-курса факультета прикладной математики и информатики,

Ферганского государственного университета.

yuldashevashukrona@gmail.com

Задачи определения коэффициентов гиперболических уравнений по некоторой дополнительной информации об их решении представляют собой бурно развивающееся и актуальное научное направление в современной математической физике, в вычислительной и прикладной математике. Значительный интерес к обратным задачам для гиперболического уравнения главным образом обусловлен необходимостью решения актуальных проблем геофизики, медицинской диагностики, компьютерной томографии и т.д.

Математической предпосылкой развития теории коэффициентных обратных задач для гиперболических уравнений послужила работа И.М.Гельфанда и Б.М.Левитана [1]. Статья М.Г.Крейна [2] описывает метод эффективного решения обратной краевой задачи. Так же среди ранее полученных наиболее важных результатов по определению коэффициента одномерной обратной задачи для уравнения гиперболического типа является монография В.Г.Романова [3], в которой изложены обратные задачи для уравнений математической физики, основным объектом исследования, которого является вопросы определения коэффициентов дифференциального уравнения по некоторым функционалам от его решения. В обратных задачах для гиперболических уравнений получен ряд теоретических результатов и разработаны различные методы их решения. В работе С.И. Кабанихина [4] предложены проекционно-разностные методы определения

коэффициентов гиперболических уравнений. В монографии С.И. Кабанихина [5] изложены результаты изучения прямой и обратной задачи с распределенными начальными данными, задача с сосредоточенным источником для уравнения гиперболического типа. Доказана разрешимость в целом обратной задачи для уравнения гиперболического типа.

Данная работа посвящена решению коэффициентной обратной задачи с сосредоточенным источником для уравнения гиперболического типа, когда неизвестный коэффициент находится у производных второго порядка от искомой функции.

В области $x \geq 0, t > 0$ рассматривается уравнение в частных производных второго порядка гиперболического типа

$$U_{tt} = a(x)U_{xx}, a(x) > 0, x > 0, t > 0 \quad (1)$$

с начальными и граничными условиями,

$$U|_{t=0} \equiv 0, U_x|_{x=0} = \alpha \cdot \delta(t), (t > 0), \quad (2) \quad \text{где}$$

$U = U(x, t), U_{tt} = \frac{\partial^2}{\partial t^2} U, U_{xx} = \frac{\partial^2}{\partial x^2} U, a(x)$ – неизвестная функция, $\delta(t)$ - дельта-функция Дирака, α - заданная константа.

Из соотношений (1), (2) определить неизвестную функцию $a(x)$ (переменный коэффициент уравнения (1) при старшей производной) по дополнительной информации о решении прямой задачи (1), (2) вида

$$U(0, t) = f(t), t > 0. \quad (3)$$

Математические модели обратных задач для дифференциальных уравнений и в частности математическая модель (1)-(3), являются универсальными и способны описывать процессы различной природы. В этом случае затруднительно сделать вывод о том, какой конкретно процесс описывается этой моделью.

Действительно, если в (1) функция $U(x, t)$ - смещение струны от положения равновесия, x -длина струны, t -время, а коэффициент $a = \sqrt{\frac{T}{\rho}}$, где T - натяжение струны, а ρ - плотность струны, то уравнение (1) может описывать малые поперечные колебания струны без воздействия внешних сил. Если же в (1) $U(x, t)$ - продольное смещение в момент времени t элемента стержня с координатой x от своего положения равновесия, $a = \sqrt{\frac{E}{\rho}}$, где E - модуль Юнга материала стержня, ρ - плотность

стержня, то (1) будет описывать продольные колебания стержня постоянного поперечного сечения. Теперь пусть $U(x,t)$ - напряжение или сила тока в момент времени t на элементах проводов, имеющих координату x , $a = \sqrt{\frac{1}{LC}}$, где L и C -распределенные индуктивность и емкость проводов на единицу длины. Тогда (1) будет уже описывать распространение электрических возмущений в линии при отсутствии потерь.

И еще один пример. Пусть $U(x,t)$ - напряженность электрического или магнитного полей, $a = \frac{c}{\sqrt{\epsilon\mu}}$, где c -скорость света в вакууме, ϵ и μ диэлектрическая и магнитная проницаемости среды соответственно. В этом случае уравнение (1) описывает плоские электромагнитные волны в непроводящих средах.

Учитывая эти замечания, следует отметить, что методы исследования математических моделей обратных задач, их познавательный потенциал могут быть использованы при исследовании разнообразных по природе прикладных задач.

Теперь вернемся к обратной задаче (1)-(3) и для наглядности изложим вкратце схему ее исследования. При исследовании прямой задачи (1), (2) полагается, что $a(x)$ известная дважды непрерывно дифференцируемая функция в области $x \geq 0$. Прежде всего необходимо свести гиперболическое уравнение (1) к гиперболическому уравнению с единичными коэффициентами при старших производных.

Вначале вводится переменная y по формуле

$$y = \tau(x), \quad \tau(x) = \int_0^x \frac{d\xi}{\sqrt{a(\xi)}} \quad (4)$$

Производные от функции $U = U(\tau^{-1}(y), t)$ по переменной x выражаются через производные по переменной y с помощью формул

$$\left. \begin{aligned} U_x &= \frac{1}{\sqrt{a(x)}} U_y, \\ U_{xx} &= \frac{1}{a(x)} U_{yy} - \frac{a'(x)}{2\sqrt{a^3(x)}} U_y, \quad x = \tau^{-1}(y) \end{aligned} \right\} \quad (5)$$

В (5) $x = \tau^{-1}(y)$ – функция, обратная к функции $\tau(x)$.

Переменная x всегда может быть выражена через переменную y , так

как

$$\frac{dy}{dx} = \frac{1}{\sqrt{a(x)}} > 0,$$

и тогда $y = \tau(x)$ - монотонно возрастающая функция.

Подставляя (5) в (1), получим уравнение для функции U в новых переменных (y, t)

$$U_{tt} = U_{yy} - \frac{a'(\tau^{-1}(y))}{2\sqrt{a(\tau^{-1}(y))}} U_y, \quad (6)$$

$$a'(\tau^{-1}(y)) = \frac{d}{d\tau^{-1}(y)} a(\tau^{-1}(y))$$

Теперь введем новую функцию

$$V(y, t) = \frac{U(\tau^{-1}(y), t)}{S(y)} \quad (7)$$

причем функция $S(y)$ подбирается из условия, чтобы уравнение для функции m, M, T имело вид

$$V_{tt} = V_{yy} + g(y)V, \quad y > 0, t \in R \quad (8)$$

где функция $g(y)$ определится в дальнейшем.

Выразим производные от функции $U(\tau^{-1}(y), t)$ через производные от функции V :

$$\left. \begin{aligned} U_{tt} &= S(y)V_{tt}, \\ U_y &= S(y)V_y + S'(y)V, \\ U_{yy} &= S(y)V_{yy} + 2S'(y)V_y + S''(y)V \end{aligned} \right\} \quad (9)$$

Тогда из (8) нетрудно получить следующее уравнение:

$$V_{tt} = V_{yy} + \left(\frac{2S'(y)}{S(y)} - \frac{a'(\tau^{-1}(y))}{2\sqrt{a(\tau^{-1}(y))}} \right) V_y + \left(\frac{S''(y)}{S(y)} - \frac{a'(\tau^{-1}(y))}{2\sqrt{a(\tau^{-1}(y))}} \cdot \frac{S'(y)}{S(y)} \right) V \quad (10)$$

Вид функции $S(y)$ выбирается из условий

$$2 \frac{S'(y)}{S(y)} - \frac{a'(\tau^{-1}(y))}{2\sqrt{a(\tau^{-1}(y))}} = 0, S(+0) = 1 \quad (11)$$

и, следовательно,

$$S(y) = \exp \left(\frac{1}{4} \int_{+0}^y \frac{a'(\tau^{-1}(\xi))}{2\sqrt{a(\tau^{-1}(\xi))}} d\xi \right) = \sqrt[4]{\frac{a'(\tau^{-1}(y))}{a(+0)}} \quad (12)$$

Тогда уравнение (10) принимает вид (8), где коэффициент $g(y)$, с учетом (11) имеет вид

$$g(y) = \left(\frac{S'(y)}{S(y)} \right)' - \left(\frac{S'(y)}{S(y)} \right)^2 \quad (13)$$

Условия (2) в терминах функции $V(y, t)$ принимают вид:

$$V|_{t < 0} \equiv 0, \quad (S'(y)V + V_y)|_{y=0} = \sqrt{a(0)} \cdot \alpha \cdot \delta(t) \quad (14)$$

Таким образом, задача (1), (2) эквивалентна задаче (8), (14), в которой S, g определяются соотношениями (12), (13).

В дальнейшем выделив у функции V особенность

$$V(y, t) = \lambda(y)\theta(t - y) + V^*(y, t), \quad (15)$$

где $V^*(y, t)$ - непрерывная функция при переходе через поверхность $t = y$, $a\lambda(y)$ находится стандартным методом выделения особенностей [3; 5] и равна

$$\lambda(y) = -\alpha \cdot \sqrt{a(0)} \equiv \gamma \quad (16)$$

γ - некоторая постоянная. Из (15) следует, что

$$V(y, y) = \gamma \quad (17)$$

Так как $V \equiv 0$ при $t < y$ и $V = V^*$ при $t > y > 0$, то, как нетрудно заметить, задача (8), (14) эквивалентна следующей задаче

$$V_{tt} = V_{yy} + g(y)V, \quad (y, t) \in D \quad (18)$$

$$V(y, y) = \gamma, \quad (S'(y)V + V_y)|_{y=0} = 0 \quad (19)$$

$$D = \{(y, t) | t > y > 0\}$$

Исследование свойств функции $V(y, t)$ как решения прямой задачи (18), (19), может быть проведено по схеме, изложенной в [5]. В процессе реализации этой схемы исследования необходимо выявлять важные свойства функции $f(t)$ как о дополнительной информации о решении прямой задачи (1), (2),

$$f'(+0) - S'(+0)f(+0) = 0, \quad f(+0) = \gamma$$

которые позволяют вычислить $S'(+0)$ и $a(+0)$

$$S'(+0) = \frac{f'(+0)}{f(+0)}, \quad a(+0) = \frac{f^2(+0)}{\alpha^2} \quad (20)$$

и приводят к необходимым условиям разрешимости обратной задачи

$$\begin{aligned} f(+0) &= \gamma, \quad f(+0) \neq 0, \\ \operatorname{sgn}(f(+0)) &= -\operatorname{sgn}(a) \end{aligned} \tag{21}$$

По завершении исследования прямой задачи (18), (19) необходимо выписывать дополнительную информацию о решении прямой задачи (18), (19), которая с учетом равенств (5), (7), (11) принимает вид

$$V(+0, t) = \frac{U(\tau^{-1}(y), t)}{S(y)} \Big|_{y=+0} = U(+0, t) = f(t) \tag{22}$$

затем приступить к исследованию обратной задачи (18), (19), (22). Исследование данной обратной задачи представляет собой построение замкнутой системы соответствующих интегральных уравнений Вольтера второго рода и доказательство локальной теоремы существования и единственности и теоремы условной устойчивости обратной задачи. Для наглядности в целях краткости записи сформулируем данные теоремы без доказательств, с которыми можно ознакомиться в [5].

Определение. Решением обратной задачи (18), (19), (22) будем называть функцию $g(y)$ при $y > 0$ такую, что решение прямой задачи (18), (19), отвечающее этой функции, удовлетворяет дополнительному условию (22).

Теорема 1. Пусть $f(t) \in \underline{C}^2(0, T)$ и удовлетворяет соотношениям (20), (21). Тогда если $T > 0$ и мало, то решение обратной задачи (18), (19), (22) существует, единственно и принадлежит классу, $C[0, T/2]$.

Теорема 2. Пусть z, T – фиксированные положительные числа; для функции $f(t) \in C^2(0, T)$ выполнены соотношения (20), (21); функция $g(y)$ принадлежит классу непрерывных функций на отрезке $\left[0, \frac{T}{2}\right]$ и является решением обратной задачи (18), (19), (22) с информацией $f(t), t \in (0, T)$. Тогда для достаточно малого $T > 0$ существует функция $a(x) \in L = \{a(x) \in C[0, z] | a(x) > 0\}$ являющаяся решением обратной задачи (1)-(3),

где $z = \tau^{-1}\left(\frac{T}{2}\right) = \sqrt{a(+0)} \int_0^{T/2} S^2(\xi) d\xi$, а $S(y)$ и $g(y)$ определяются формулой (13).

Пусть m, M, T - фиксированные положительные числа, $m \leq M$, $\wp = \frac{T}{2\sqrt{m}}$.

Обозначим через $Q(m, M, \sqrt{a(+0)})$ - множество функций a из класса

$$\Lambda_1(m, M, \wp) = \left\{ a(x) \in C^2[0, \wp] \mid \|a\|_{C^2[0, \wp]} \leq M, a(x) \geq m \right\}.$$

Теорема 3. Пусть функции $a \in Q(m, M, \sqrt{a(+0)})$ соответствует информация

$f(t) \in \mathcal{C}^2(0, T)$ о решении прямой задачи (1), (2), а функции $\bar{a} \in Q(m, M, \sqrt{a(+0)})$ – информация $\bar{f}(t) \in C^2(0, T)$. Тогда для каждого $T > 0$ существует такая положительная постоянная $C = C(m, M, \sqrt{a(+0)})$, что

$$\|a(x) - \bar{a}(x)\|_{C[0, L]} \leq C \cdot \|f(t) - \bar{f}(t)\|_{C^2[0, L]}, \quad L = \frac{T \cdot \sqrt{M}}{2}.$$

Коэффициентные обратные задачи для дифференциальных уравнений являются нелинейными, что не позволяет получить их точное решение. Тогда обычно строится система уравнений обратной задачи, как правило, в виде интегральных или интегро-дифференциальных уравнений, решение которой ищется при помощи итерационных процессов, которые подразумевают многократное решение соответствующих прямых задач.

ЛИТЕРАТУРА:

1. Гельфанд И.М., Левитан Б.М. Об определении дифференциального уравнения по его спектральной функции // Изв. АН, сер. матем. - 1951. - Т.15.- С. 309-360.
2. Крейн М.Г. Об одном методе эффективного решения обратной краевой задачи // Докл. АН СССР. - 1954. - Т.94, № 6. - С. 767-770.
3. Романов В.Г. Обратные задачи математической физики. - М.: Наука, 1984. -263 с.
4. Кабанихин С.И. Проекционно-разностные методы определения коэффициента гиперболических уравнений. - Новосибирск: Наука, 1988.- 168 с.
5. Кабанихин С.И. Обратные и некорректные задачи. - Новосибирск: Сибирское научное издательство, 2009. - 457 с.
6. Лаврентьев М.М. Некорректные задачи для дифференциальных уравнений. учебное пособие. - НГУ, 1981. - 75 с.
7. Каримов Ш.Т., Юлбарсов Х. Задача Гурса для одного псевдопараболического уравнения третьего порядка с оператором Бесселя. Материалы IX международной научной конференции «Современные проблемы математики и физики» посвященная 70-летию чл.-корр. АН РБ К.Б. Сабитова, 12 - 15 сентября, Стерлитамак, 2021 г.
8. Каримов Ш.Т., Мамадалиева Ш. Решение коэффициентной обратной задачи для гиперболического уравнения сведением её к уравнению

Гелфанда-Левитана первого рода. Fars Int J Edu Soc Sci Hum 10(12), 2022; Volume-10, Issue-12, pp. 142-151.

9. Каримов Ш.Т. О некоторых обобщениях свойств оператора Эрдейи-Кобера и их приложение. Вестник КРАУНЦ. Физ.-мат. науки. 2017. № 2(18). С. 20-40. DOI: 10.18454/2079-6641-2017-18-2-20-40.

10. Каримов Ш.Т. Новые свойства обобщенного оператора Эрдейи – Кобера и их приложения. Доклады АН РУз. – 2014. -№ 5 -С. 11-13